



Engaging Physics Tutoring

Lektion 10

Schwingungen
Wellen

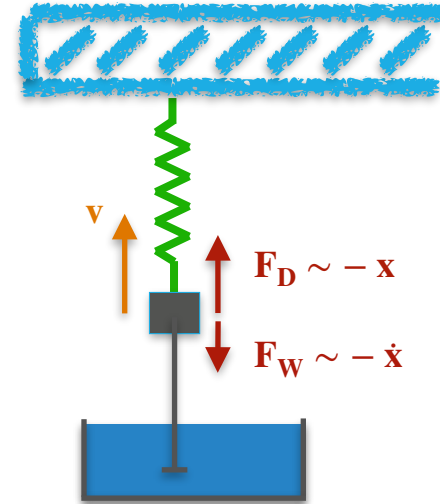
Konzepte + Tricks

Gedämpfte Schwingungen

Durch Widerstandskräfte werden Schwingungen gedämpft

Bew-Gl. gedämpfte harmonische Schwingung:

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad \delta: \text{Stärke der Dämpfung}$$

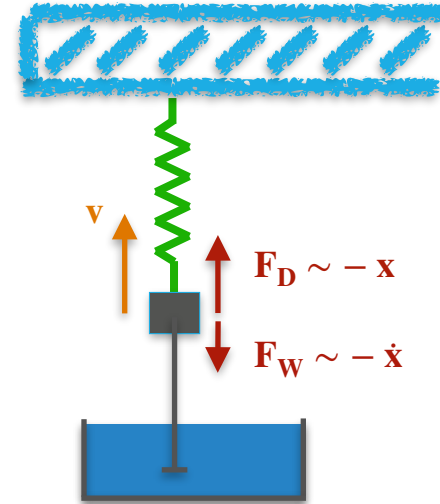
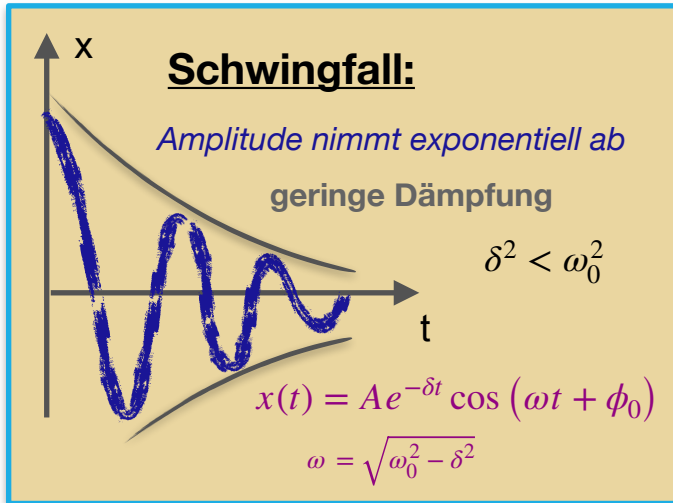


Gedämpfte Schwingungen

Durch Widerstandskräfte werden Schwingungen gedämpft

Bew-Gl. gedämpfte harmonische Schwingung:

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad \delta: \text{Stärke der Dämpfung}$$

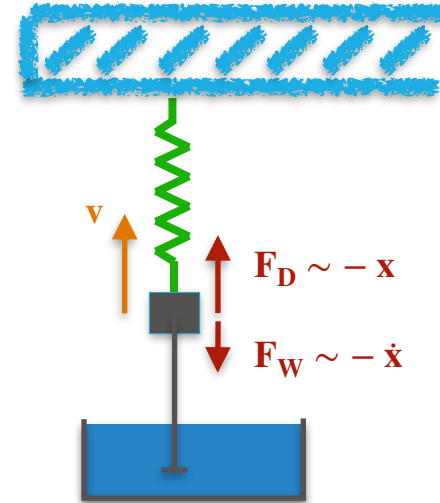
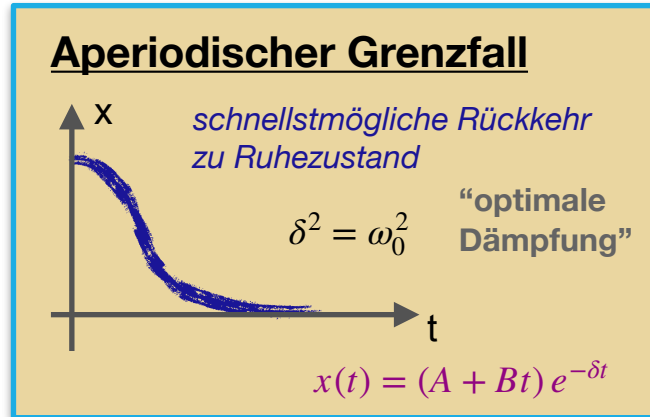
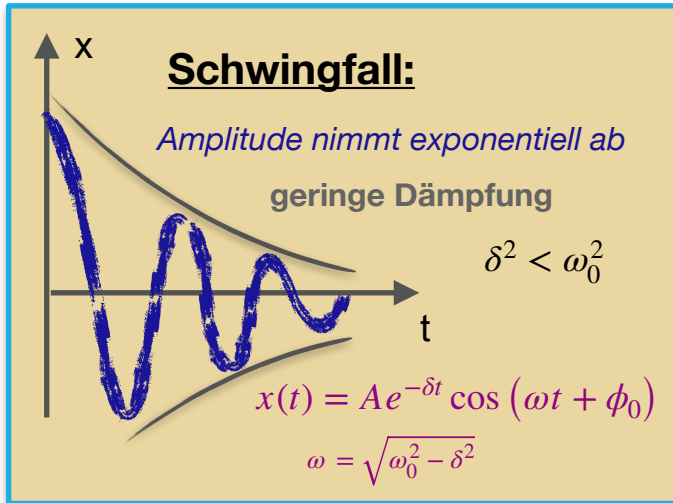


Gedämpfte Schwingungen

Durch Widerstandskräfte werden Schwingungen gedämpft

Bew-Gl. gedämpfte harmonische Schwingung:

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad \delta: \text{Stärke der Dämpfung}$$



Gedämpfte Schwingungen

Durch Widerstandskräfte werden Schwingungen gedämpft

Bew-Gl. gedämpfte harmonische Schwingung:

$$\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = 0 \quad \delta: \text{Stärke der Dämpfung}$$

Kriechfall

langsame Rückkehr
zu Ruhezustand

starke Dämpfung

$$\delta^2 > \omega_0^2$$

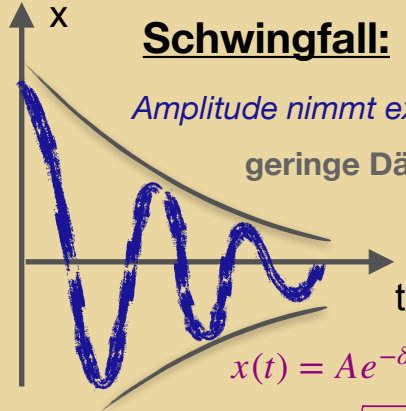


Schwingfall:

Amplitude nimmt exponentiell ab

geringe Dämpfung

$$\delta^2 < \omega_0^2$$



$$x(t) = A e^{-\delta t} \cos(\omega t + \phi_0)$$

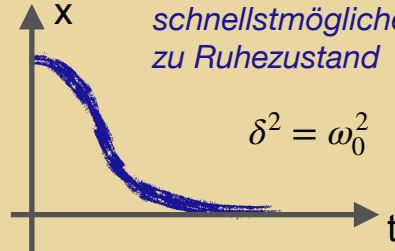
$$\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$$

Aperiodischer Grenzfall

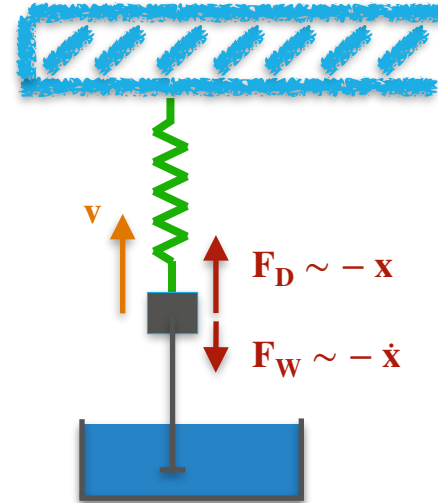
schnellstmögliche Rückkehr
zu Ruhezustand

$$\delta^2 = \omega_0^2$$

“optimale
Dämpfung”



$$x(t) = (A + Bt) e^{-\delta t}$$



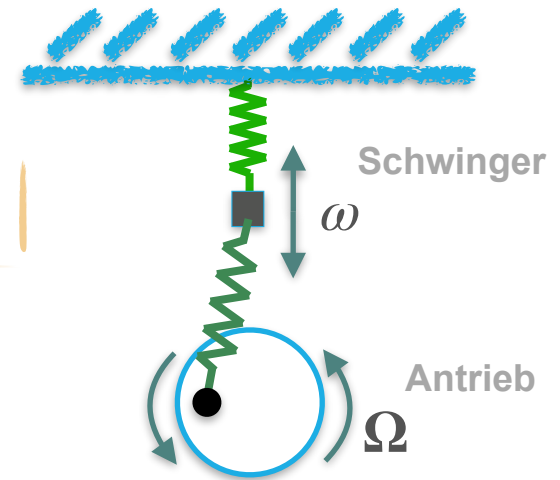
Erzwungene Schwingungen

Pendel lassen sich durch äussere Kräfte antreiben.

Zusätzlicher Term in Bewegungsgleichung

z.B. $\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = \underline{A_0 \cos(\Omega t)}$

Periodischer
Antrieb



Erzwungene Schwingungen

Pendel lassen sich durch äussere Kräfte antreiben.

Zusätzlicher Term in Bewegungsgleichung

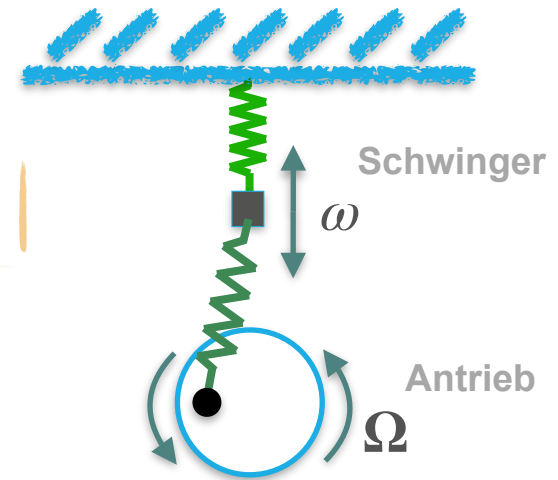
z.B. $\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = A_0 \cos(\Omega t)$

Periodischer Antrieb

Nach Einschwingvorgang:

Schwingung hat gleiche Frequenz wie Antrieb

$$x_\infty(t) = A(\Omega) \cdot \cos(\Omega t - \varphi)$$



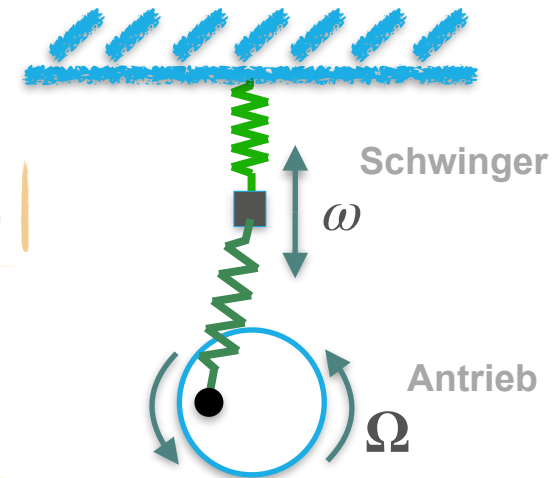
Erzwungene Schwingungen

Pendel lassen sich durch äussere Kräfte antreiben.

Zusätzlicher Term in Bewegungsgleichung

z.B. $\ddot{x} + 2\delta\dot{x} + \omega_0^2 x = A_0 \cos(\Omega t)$

Periodischer Antrieb



Nach Einschwingvorgang:

Schwingung hat gleiche Frequenz wie Antrieb

$$x_\infty(t) = A(\Omega) \cdot \cos(\Omega t - \varphi)$$

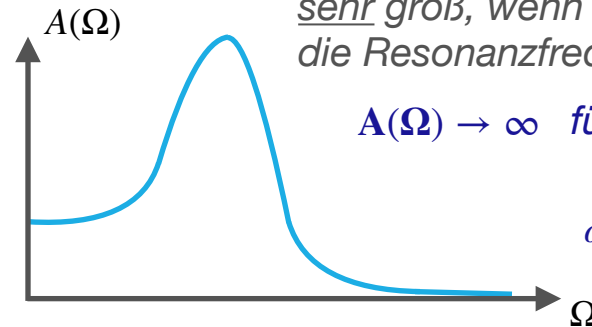
Beispiele aus dem Alltag:

- ❖ Antrieb auf der Schaukel
- ❖ Schwingung von elastischem Lineal

Resonanz

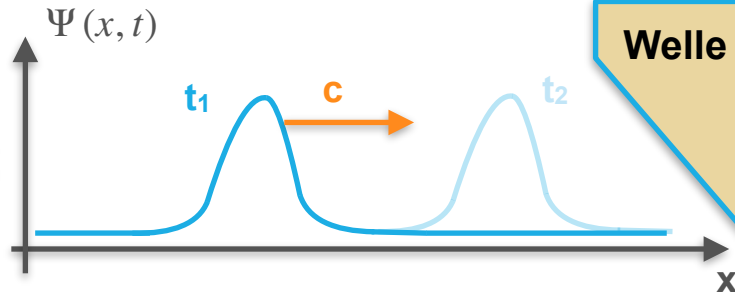
Amplitude $A(\Omega)$ wird sehr groß, wenn Antrieb die Resonanzfrequenz trifft

$$A(\Omega) \rightarrow \infty \text{ für } \Omega \rightarrow \omega_r$$



$$\omega_r = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$$

Wellen

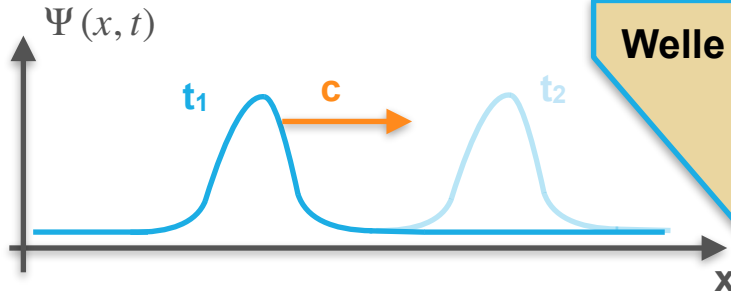


Welle = Räumliche Ausbreitung einer Störung

Darstellung: "Foto" zu Zeitpunkt t

Wellenfunktion $\Psi(x, t)$

Wellen



Welle = Räumliche Ausbreitung einer Störung

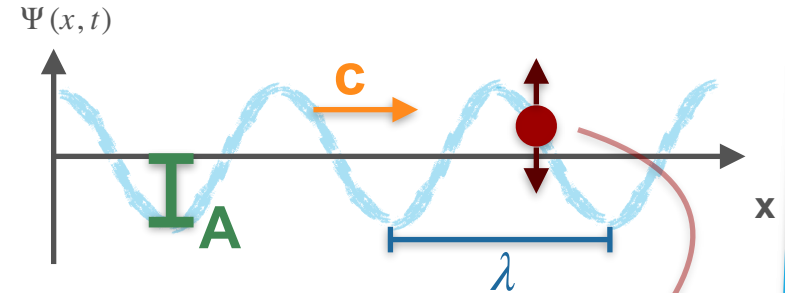
Darstellung: "Foto" zu Zeitpunkt t

Wellenfunktion $\Psi(x, t)$

Harmonische Wellen

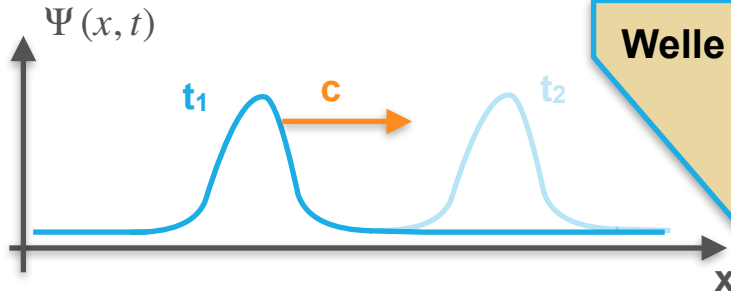
lassen sich durch \sin oder \cos beschreiben

$$\Psi(x, t) = A \cos(kx - \omega t - \phi_0)$$



Einzelne Punkte auf Welle
schwingen harmonisch auf und ab,
mit Kreisfrequenz ω

Wellen



Welle = Räumliche Ausbreitung einer Störung

Darstellung: "Foto" zu Zeitpunkt t

Wellenfunktion $\Psi(x, t)$

Harmonische Wellen

lassen sich durch *sin* oder *cos* beschreiben

$$\Psi(x, t) = A \cos(kx - \omega t - \phi_0)$$

Kreisfrequenz

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

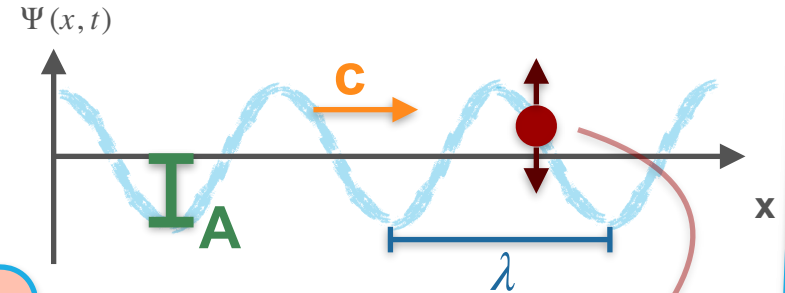
beschreibt
Schwingung

$$c = \frac{\omega}{k}$$
$$c = \lambda f$$

Wellenzahl

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

beschreibt
Ausbreitung



Einzelne Punkte auf Welle
schwingen harmonisch auf und ab,
mit Kreisfrequenz ω